

Séquence 1 : Les vecteurs du plan

1. Combinaison linéaire

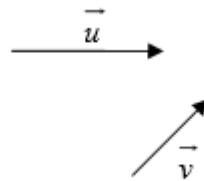
1.1 Définition

Le vecteur \vec{w} est **une combinaison linéaire** des vecteurs \vec{u} et \vec{v} s'il existe deux nombres réels a et b vérifiant :

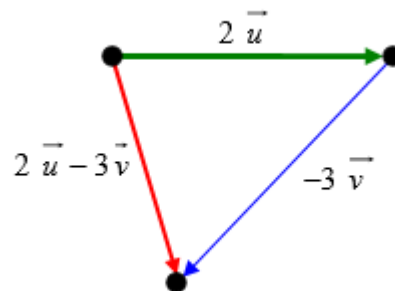
$$\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v} .$$

1.2 Exemples

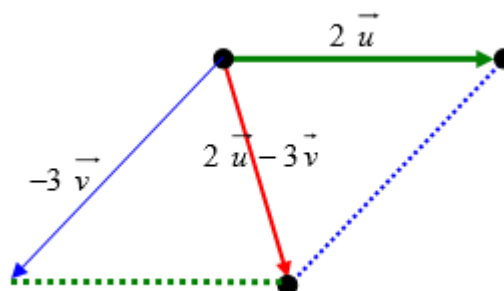
- $\vec{w} = \vec{i} - 5\vec{j}$; $\vec{k} = 2\vec{i} + 3\vec{j}$ sont des combinaisons linéaires de \vec{i} et \vec{j} .
- On donne deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} . Construire le vecteur $2\vec{u} - 3\vec{v}$.



Règle de la relation de Chasles :



Règle du parallélogramme :



- Dans un parallélogramme ABCD, on a : $\vec{AC} = \vec{AB} + \vec{AD}$ donc le vecteur \vec{AC} est une combinaison linéaire des vecteurs \vec{AB} et \vec{AD} .
- Le vecteur $2\vec{u}$ est une combinaison de \vec{u} .
- Le vecteur $4\vec{u} - 2\vec{v}$ est une combinaison linéaire des vecteurs \vec{u} et \vec{v} .
- Le vecteur nul, noté $\vec{0}$, est une combinaison linéaire de tout vecteur.

1.3 Vecteur colinéaires

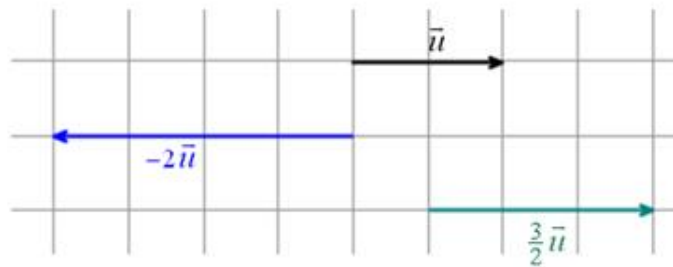
Les vecteurs \vec{u} et \vec{v} sont **colinéaires** s'ils ont même direction. On le symbolise par : $\vec{u} // \vec{v}$.

- $\vec{u} // \vec{v}$ signifie qu'il existe un réel k vérifiant : $\vec{v} = k\vec{u}$;
- Si $k > 0$, \vec{u} et \vec{v} ont même sens ;
- Si $k < 0$, \vec{u} et \vec{v} sont de sens contraires.



Exemples :

- Soit A, B et C trois points alignés. B est milieu du segment [AC] signifie $\vec{AC} = 2\vec{AB}$. Alors $\vec{AC} // \vec{AB}$.
- Illustrations de vecteurs colinéaires de même sens ou de sens contraires :



2. Base du plan

2.1 Définition

Tout couple de vecteurs non colinéaires $(\vec{u}; \vec{v})$ constitue une **base du plan vectoriel**. Une **base** est un couple de vecteurs non colinéaires qui permet d'exprimer n'importe quel autre vecteur à l'aide d'une combinaison linéaire.

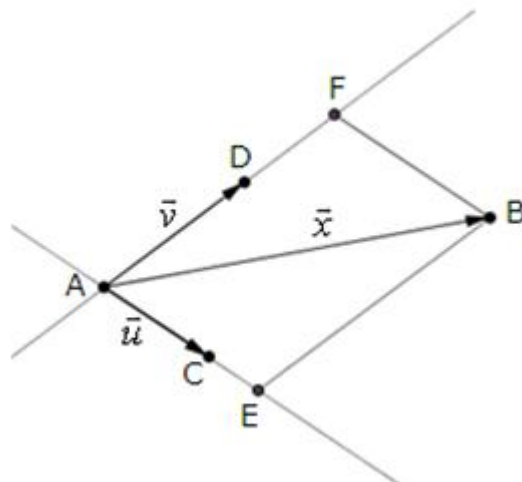
Si $(\vec{u}; \vec{v})$ est une base, tout vecteur \vec{x} du plan s'écrit de façon unique comme combinaison linéaire de \vec{u} et \vec{v} .

En effet :

- Si \vec{x} est nul, alors $\vec{x} = 0\vec{u} + 0\vec{v}$
- Si \vec{x} est colinéaire à \vec{u} , alors il existe un nombre réel k tel que $\vec{x} = k\vec{u} + 0\vec{v}$
- Si \vec{x} est colinéaire à \vec{v} , alors il existe un réel h tel que $\vec{x} = 0\vec{u} + h\vec{v}$
- Si \vec{x} n'est ni colinéaire à \vec{u} ni colinéaire à \vec{v} :

Soient A, B, C et D des points du plan tels que $\vec{AB} = \vec{x}$, $\vec{AC} = \vec{u}$, $\vec{AD} = \vec{v}$.

- Soient $E \in (AC)$ et $F \in (AD)$ tels que AEBF soit un parallélogramme. On a : $\vec{AB} = \vec{AE} + \vec{AF}$.
- Or \vec{AE} est colinéaire à \vec{AC} et \vec{AF} est colinéaire à \vec{AD} . Donc il existe deux nombres réels a et b tels que : $\vec{AE} = a\vec{AC}$ et $\vec{AF} = b\vec{AD}$.
- Par suite, $\vec{AB} = a\vec{AC} + b\vec{AD}$. Ainsi : $\vec{x} = a\vec{u} + b\vec{v}$.



2.2 Composantes ou coordonnées d'un vecteur

2.2.1 Composantes d'un vecteur

Soit $(\vec{u}; \vec{v})$ une base du plan et $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$.

Les réels a et b sont les **composantes** de \vec{w} dans cette base ; on note $\vec{w} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$.

2.2.2 Déterminant de deux vecteurs

a) Définition

Soient deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} de coordonnées $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} a' \\ b' \end{pmatrix}$ dans une base $(\vec{i}; \vec{j})$.

Le **déterminant** de \vec{u} et \vec{v} , noté $\det(\vec{u}; \vec{v})$, dans la base $(\vec{i}; \vec{j})$ est :

$$\det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} a & a' \\ b & b' \end{vmatrix} = a b' - a' b.$$

b) Propriétés

- $\det(\vec{u}; \vec{u}) = 0$
En effet, $\det(\vec{u}; \vec{u}) = a b - a b = 0$
- $\det(\vec{u}; \vec{v}) = -\det(\vec{v}; \vec{u})$.
Il suffit d'appliquer la définition et de comparer.
- \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires si et seulement si $\det(\vec{u}; \vec{v}) = 0$.
- $(\vec{u}; \vec{v})$ est une base si et seulement si $\det(\vec{u}; \vec{v}) \neq 0$.

c) Exemples

- Dans la base (\vec{i}, \vec{j}) , $\vec{i} = 1\vec{i} + 0\vec{j}$ et $\vec{j} = 0\vec{i} + 1\vec{j}$. Les composantes des vecteurs \vec{i} et \vec{j} dans cette base sont respectivement $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. $\det(\vec{i}; \vec{j}) = 1$.
- Dans la base (\vec{i}, \vec{j}) , on donne $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$. Montrer que $(\vec{u}; \vec{v})$ est une base.

On a : $\det(\vec{u}; \vec{v}) = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \times 1 - (-1) \times 1 = 2$. $\det(\vec{u}; \vec{v}) \neq 0$ donc $(\vec{u}; \vec{v})$ est une base.

- Soit $\vec{w} = \vec{i} + 2\vec{j}$. Écrire le vecteur \vec{w} comme combinaison linéaire de \vec{u} et \vec{v} .

Méthode pour trouver les composantes d'un vecteur dans une base :

- Écrire l'équation vectorielle ;
- Convertir cette équation en système numérique ;
- Résoudre ce système qui a une solution unique.

Posons $\vec{w} = x\vec{u} + y\vec{v}$. Alors $\vec{i} + 2\vec{j} = x(\vec{i} + \vec{j}) + y(-\vec{i} + \vec{j})$ ou encore $\vec{i} + 2\vec{j} = (x-y)\vec{i} + (x+y)\vec{j}$.

On doit résoudre le système : $\begin{cases} x - y = 1 \\ x + y = 2 \end{cases}$. Après calcul, on trouve $x = 1,5$ et $y = 0,5$.